

基礎電気回路CH-3

曾我部 東馬

電気通信大学 i-パワードエネルギーシステム研究センター(i-PERC)

講義内容

交流電源

交流の直列

正弦波交流

電流・電圧の平均値

抵抗における平均電力

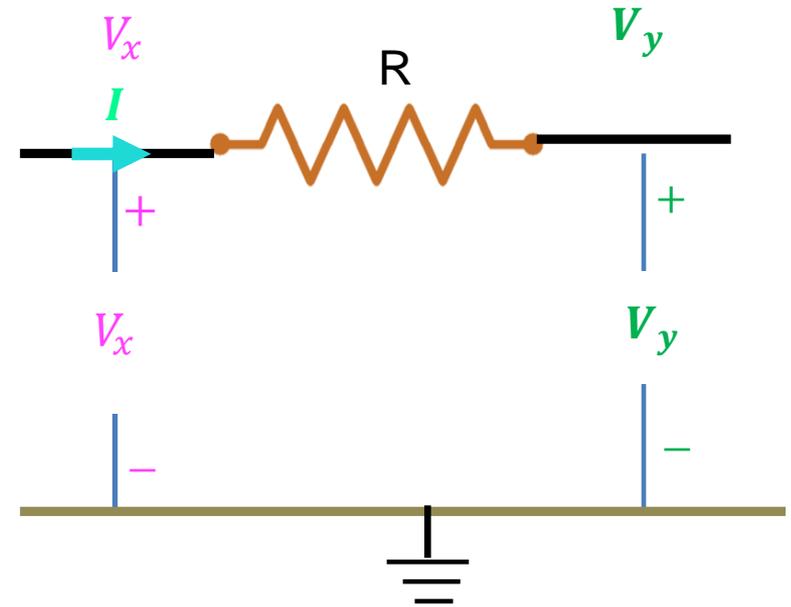
電圧・電流の実効値

正弦波交流を使った交流回路要素を表す

復習： ノード(節点)解析法：

- ノード解析法：KCLを使ってノードの電圧を計算する手法。
- 計算を楽にするために、参考ノードを仮定する(通常、接地グランドを使う)
- オーム法則によると

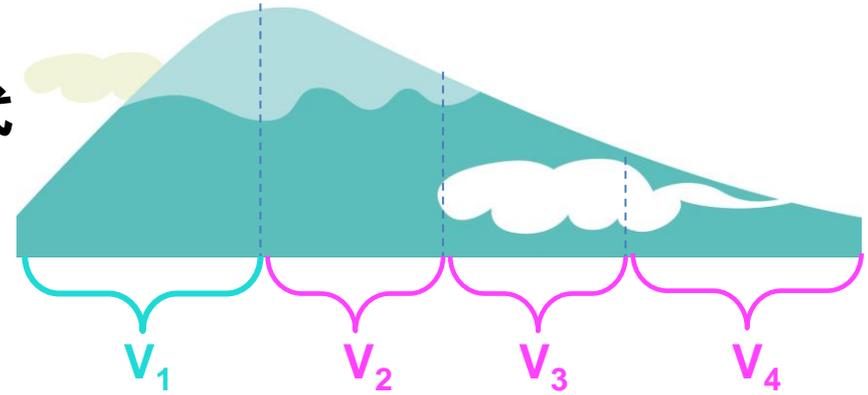
$$I = \frac{V_x - V_y}{R}$$



- 電圧を計算するために、それぞれのノードにおいて、KCL方程式を立てる(参考節点：接地はしない)

復習：キルヒホッフ電圧法則（KVL）

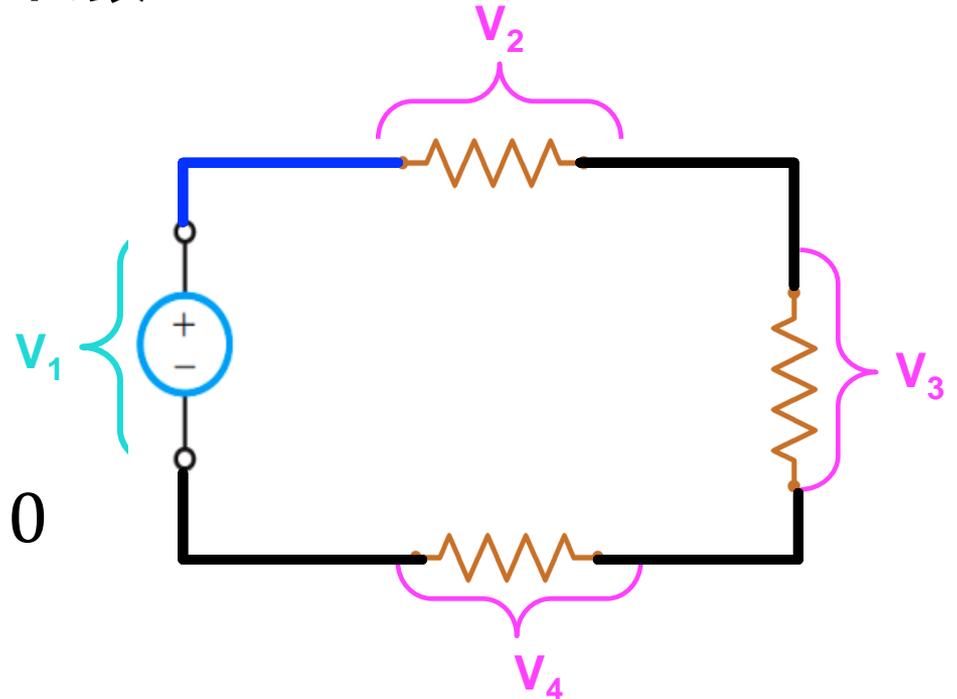
任意の閉回路について、起電力の代数和は電圧降下の代数和に等しい



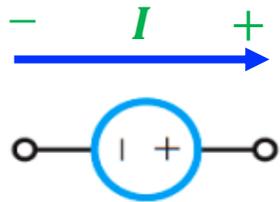
任意の閉回路について、電圧の代数和はゼロである。

$$\sum_{j=1}^n V_j = 0$$

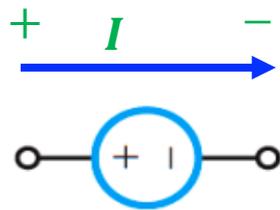
$$V_1 + V_2 + V_3 + \dots + V_n = 0$$



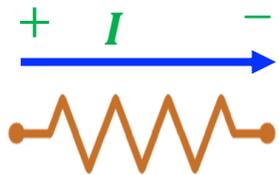
復習：キルヒホッフ電圧法則 (KVL) : 正と負の定義



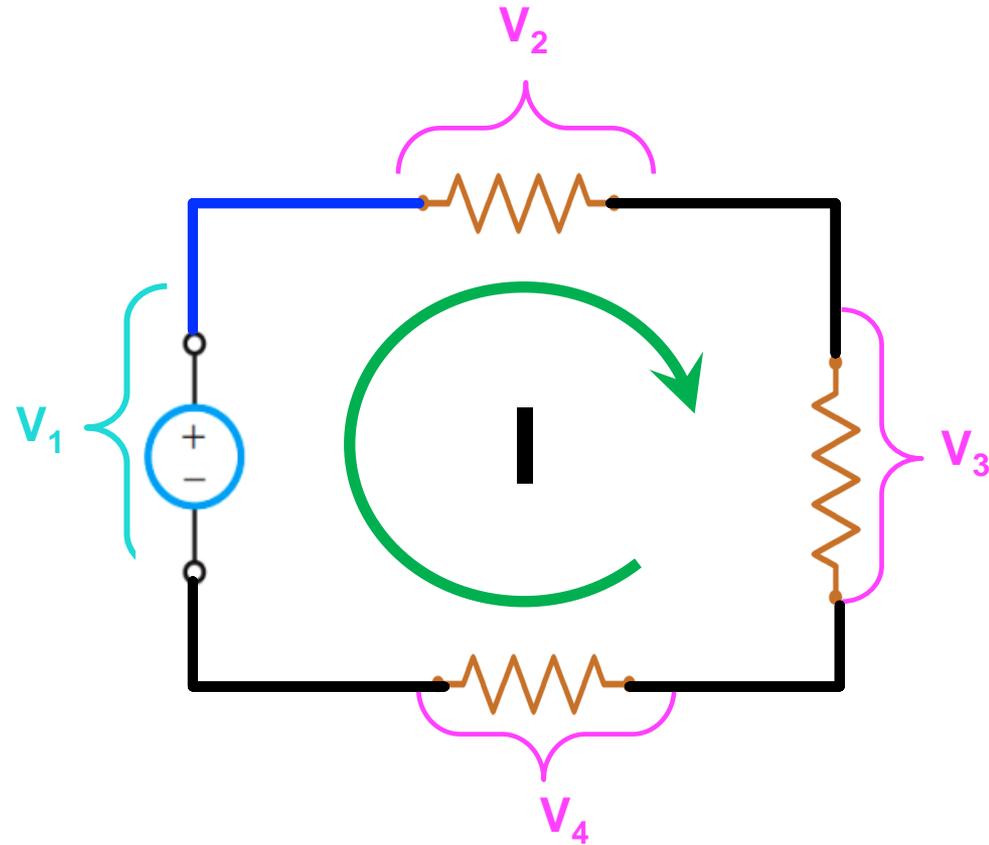
電圧上昇(-V)



電圧降下(+V)



電圧降下(+V)

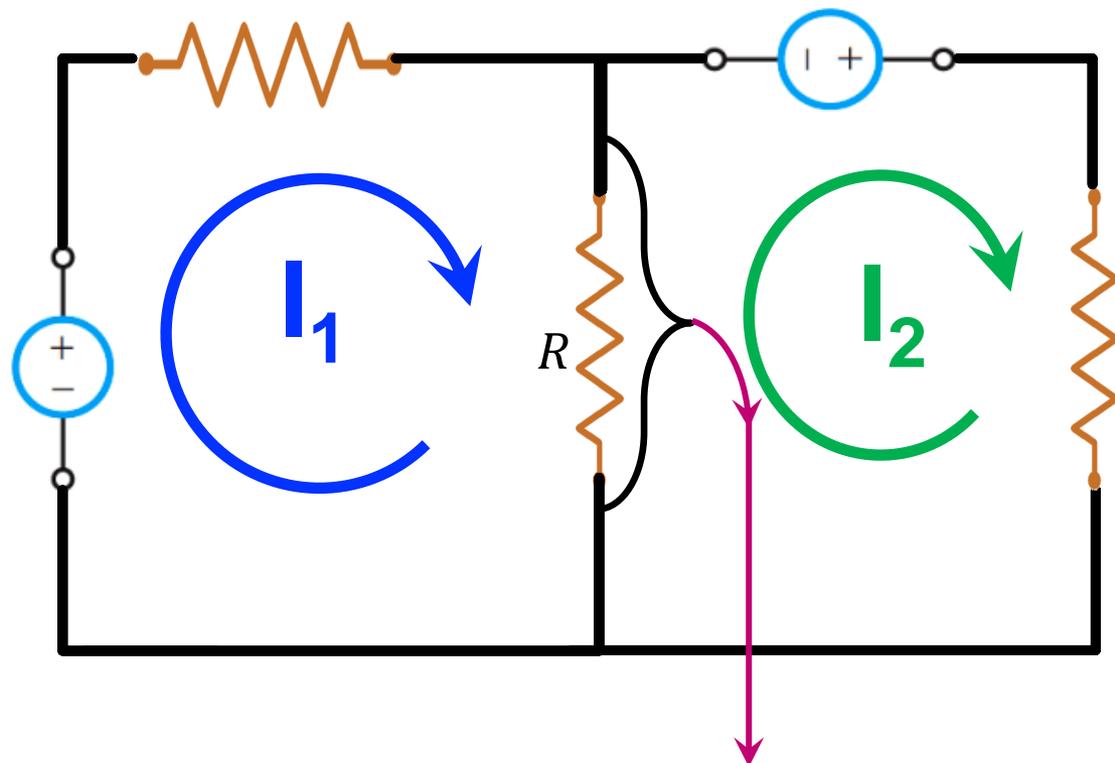


復習： KVL法則を用いたループ解析法：

□ ループ解析法とはKVL法則を応用して、ループの電流を計算する方法である。

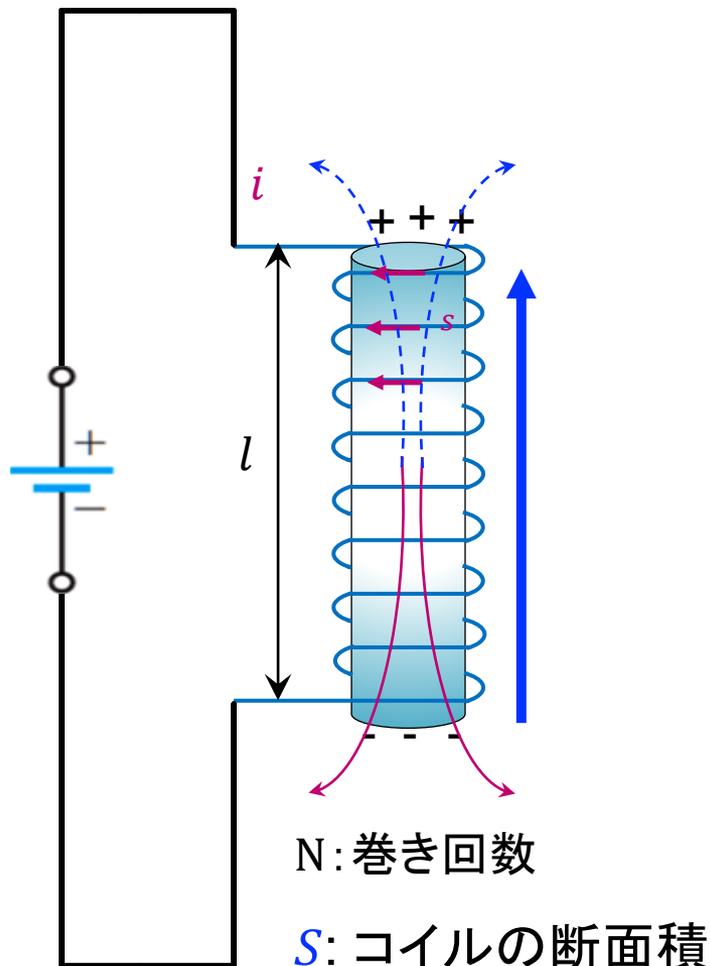
□ ループ電流はループにある素子に全部適用する。それぞれのループはそれぞれのループ電流を仮定して計算する

□ それぞれのループにおいて、それぞれのKVL方程式を構築して計算する！



$$\dots + R(I_2 - I_1) + \dots$$

コイルにおける誘導電圧：



N: 巻き回数

S: コイルの断面積

$$I = N * i$$

$$B = \mu * H \quad H = \frac{I}{l}$$

単位磁束： $\phi_0 = BS$

$$\phi_0 = \left(\mu \frac{Ni}{l} \right) S = \mu niS$$

単位長さ当たりの巻き数 n : $n = \frac{N}{l}$

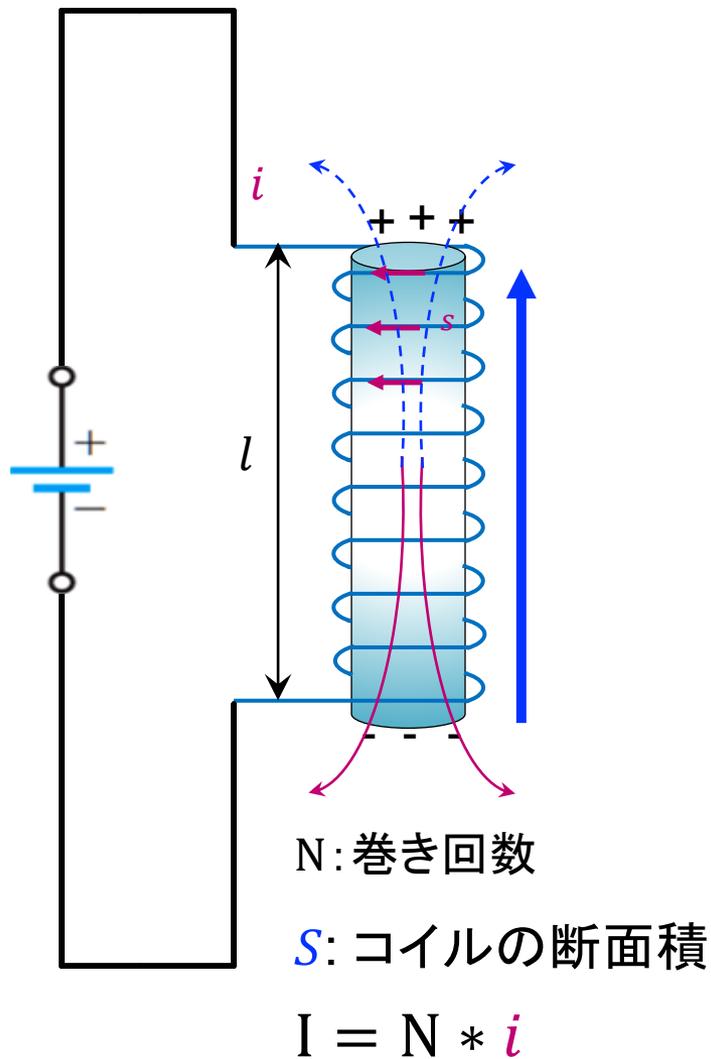
$$\phi = N\phi_0$$

$$L = \frac{\phi}{i} = \mu nN S$$

L: 自己インダクタンス

単位: ヘンリ (H)

コイルにおける誘導電圧：



$$L = \frac{\Phi}{i}$$

$$\text{誘導電圧: } V = \frac{d\Phi}{dt} = L \frac{di}{dt}$$

コイル

VS

キャパシタ

$$V = \frac{d\phi}{dt}$$

$$\phi = B * S$$

電磁誘導

$$V = S \frac{dB}{dt}$$

$$\text{磁束 } B = \mu * H$$

$$\text{磁場 } H = \frac{I}{l}$$

$$V = L \frac{dI}{dt}$$

自己インダクタンス

$$L = \mu \frac{S}{l}$$

単位:ヘンリ

$$I = \frac{1}{L} \int V dt$$

N: 巻き回数

S: コイルの全面積

$$= N * s$$

$$I = N * i$$

$$I = S \frac{dD}{dt}$$

$$Q = D * S \quad i = \frac{dQ}{dt}$$

$$\text{電束 } D = \epsilon * E$$

$$\text{電場 } E = \frac{V}{d}$$

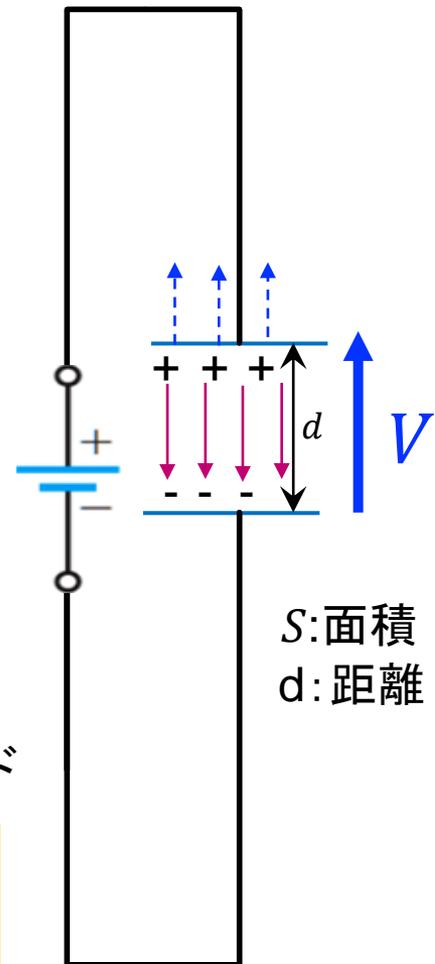
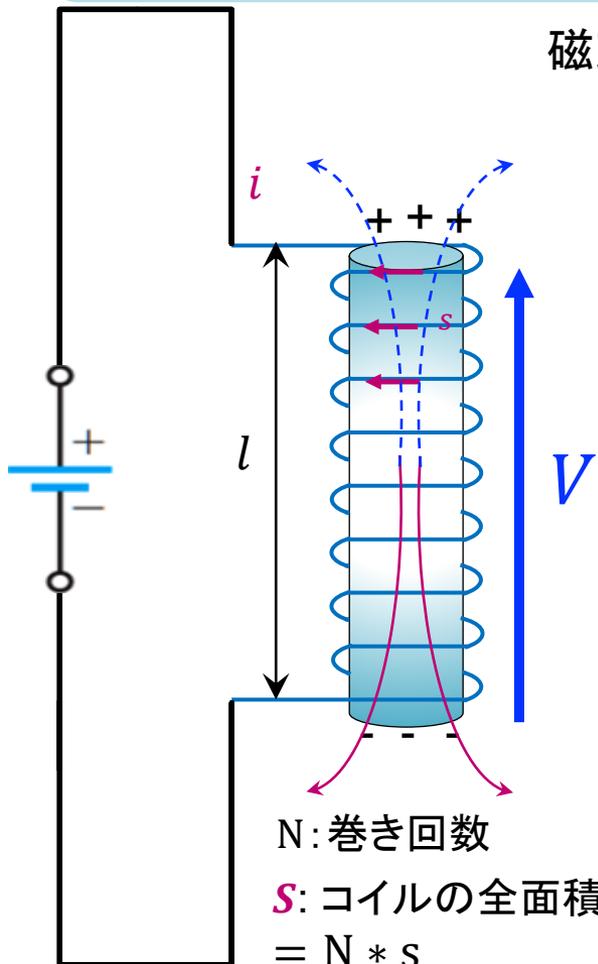
$$I = C \frac{dV}{dt}$$

キャパシタンス

$$C = \epsilon \frac{S}{d}$$

単位:ファラッド

$$V = \frac{1}{C} \int I dt$$

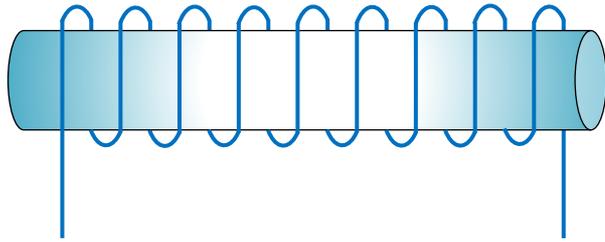


R, L, C 素子の電流電圧関係



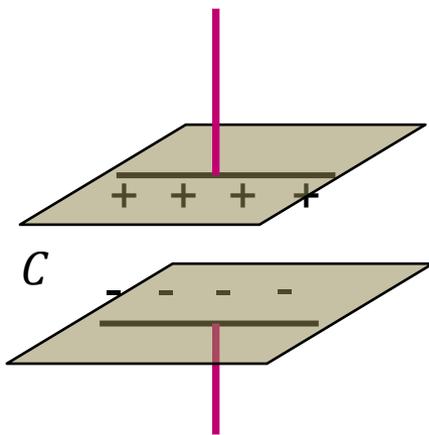
$$V = IR$$

$$I =$$



$$V = L \frac{dI}{dt}$$

$$I =$$

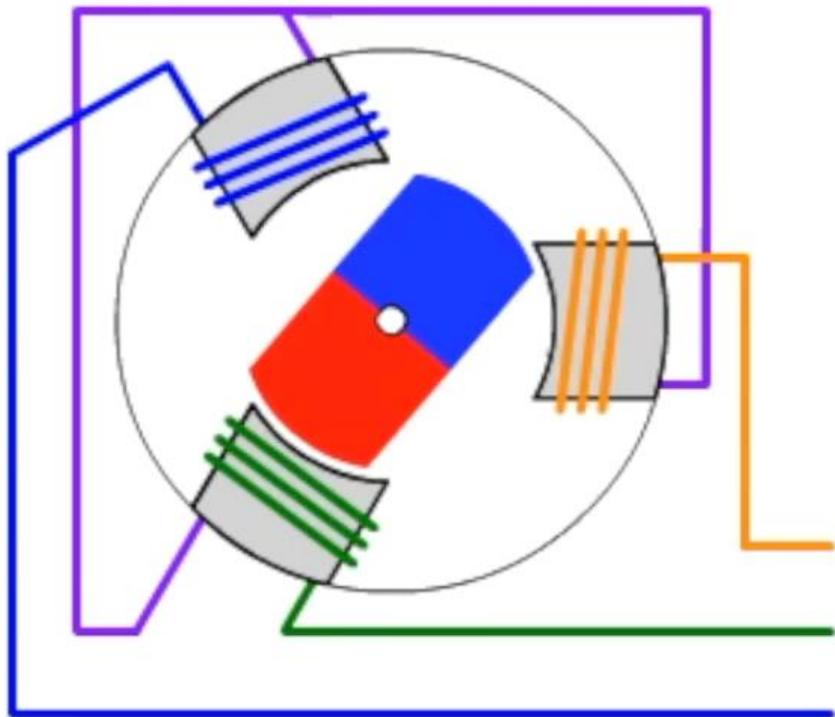


$$V = \frac{1}{C} \int I dt$$

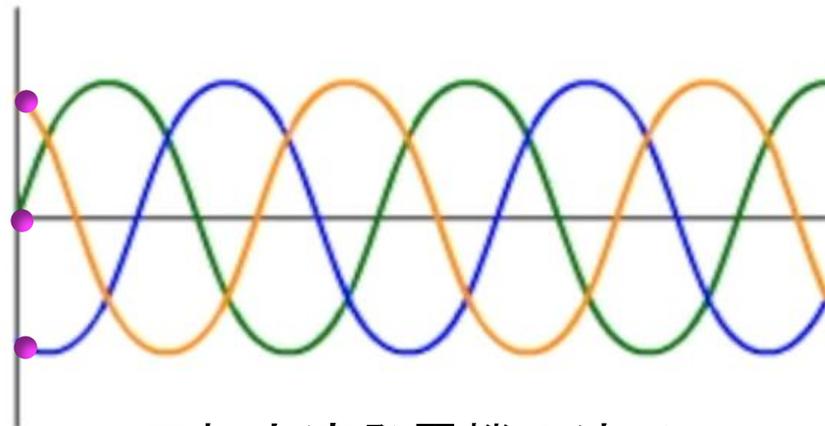
$$I =$$

交流電源

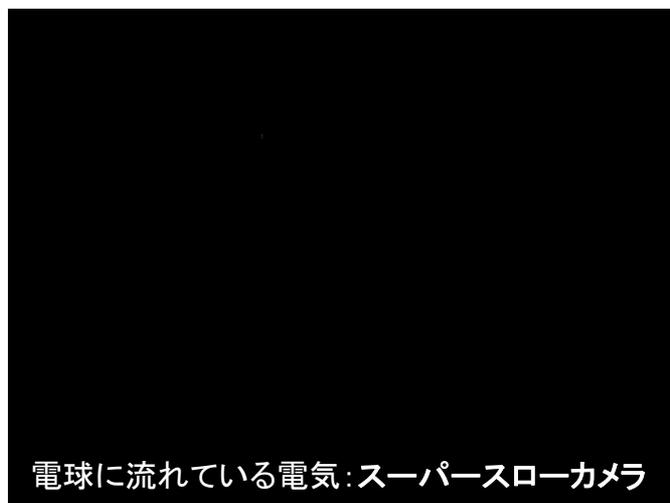
現在の三相交流発電機において、回転しているのはコイルではなくて永久磁石になっている。



三相交流発電機



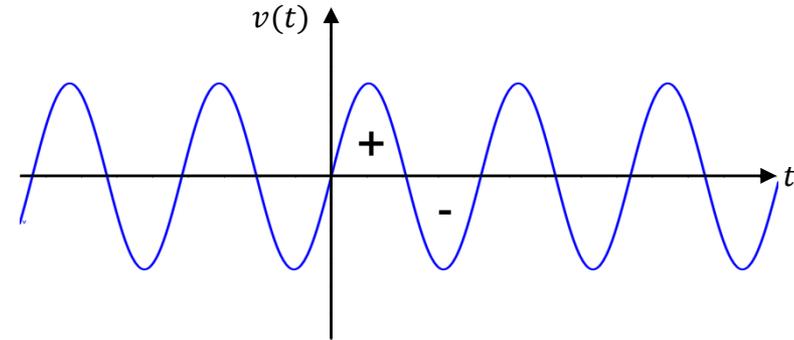
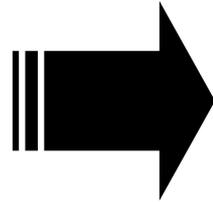
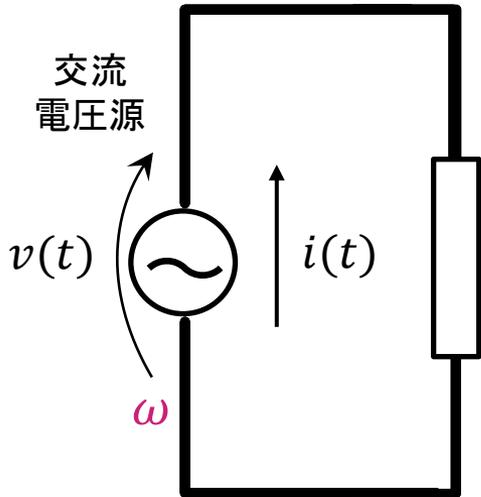
三相交流発電機の波形



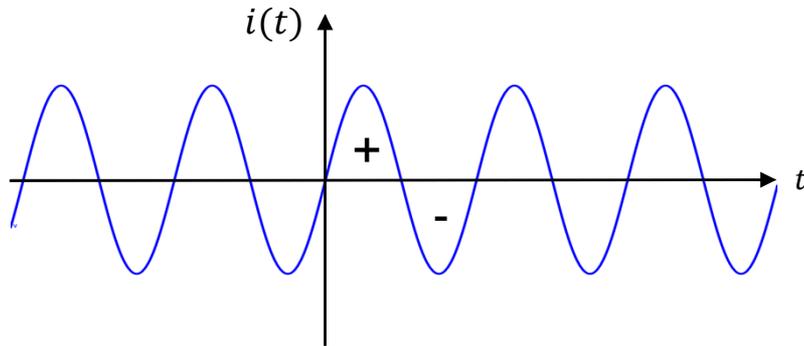
電球に流れている電気: スーパースローカメラ

交流電源：表記

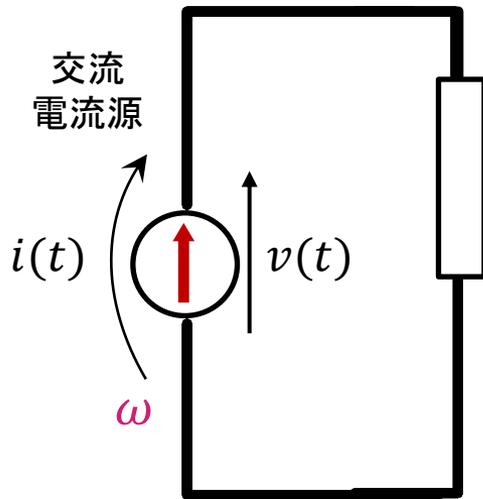
正弦波交流電源：角周波数 ω



$$v(t) = V_m \sin(\omega t - \theta)$$



$$i(t) = I_m \sin(\omega t - \theta)$$



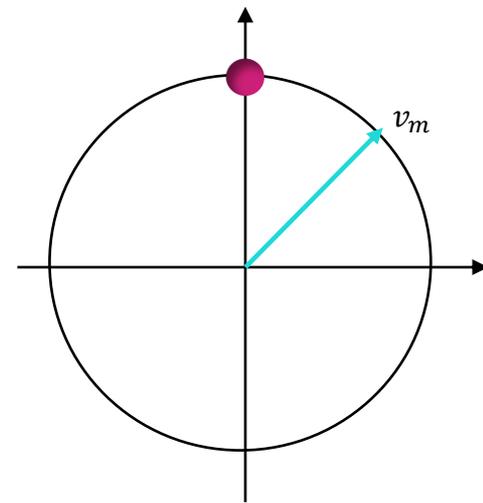
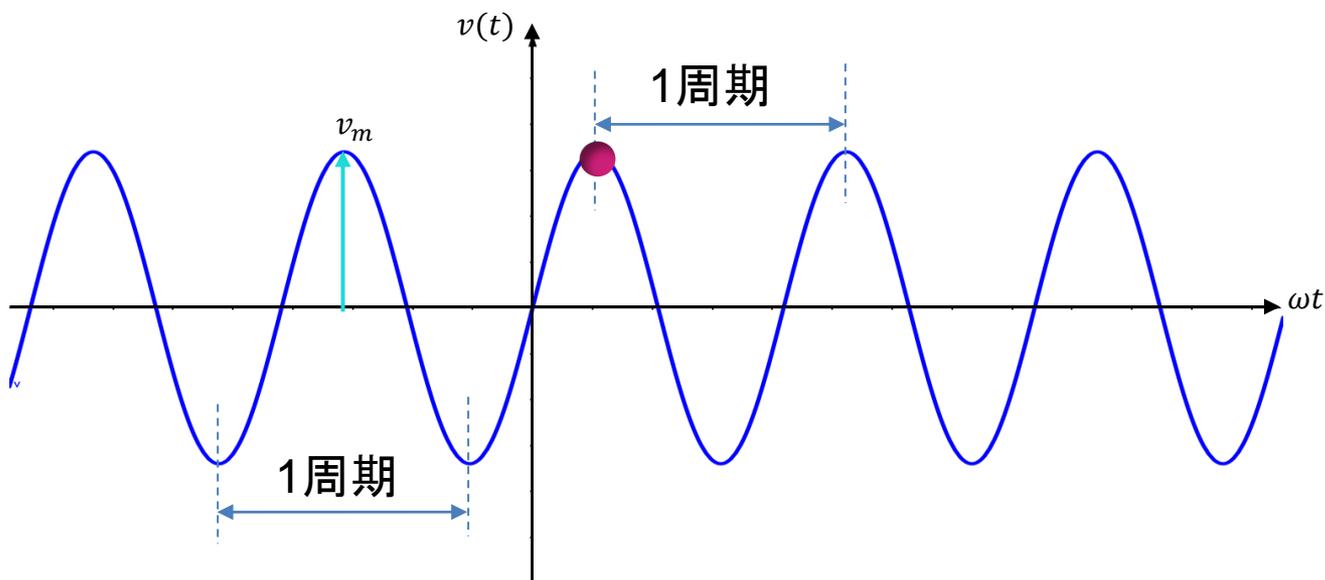
時間とともに変化する電流・電圧は $v(t)$ と $i(t)$ のように小文字を用いて表す！！！！

交流を表す量1：周期 T と周波数 f

周期 T ：波の山(谷)から次の山(谷)までの時間

(あるところからスタートして、元の位置に戻ってくる時間)

周期の単位： S 或は秒

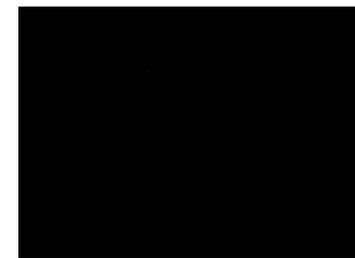
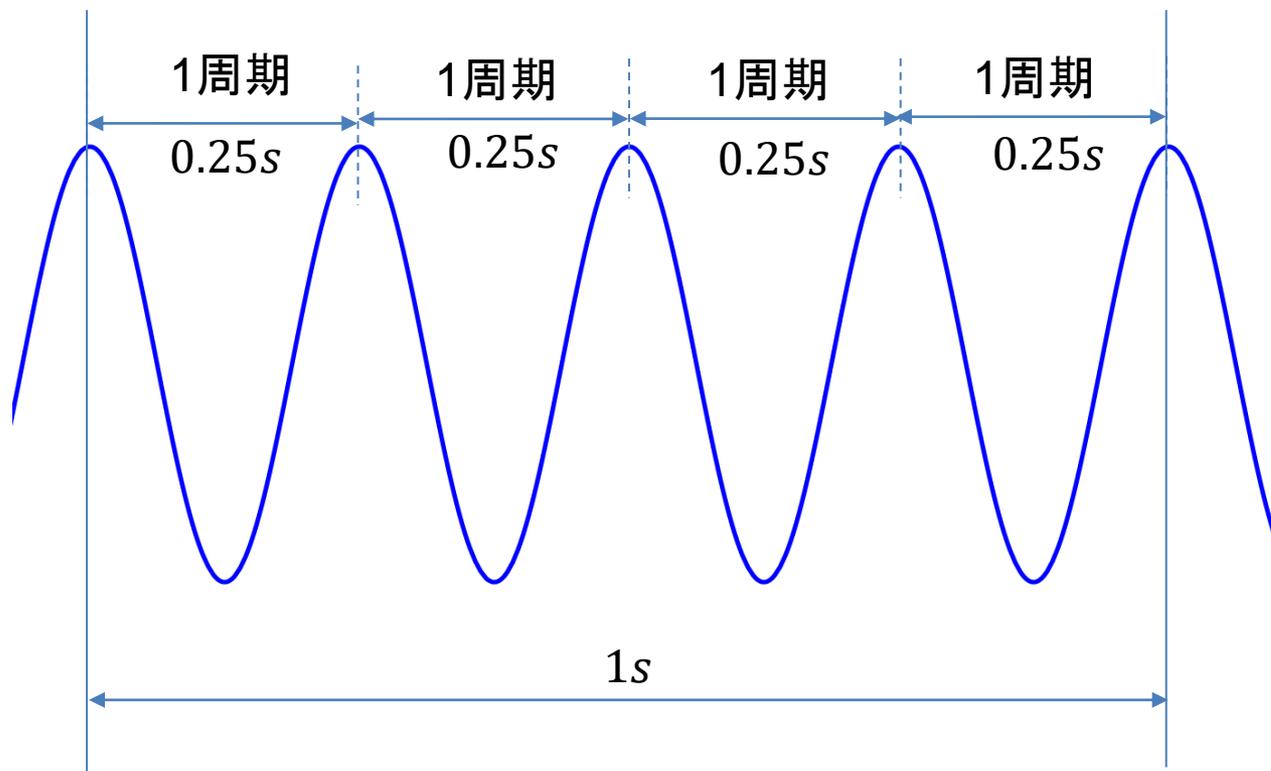


正弦波の時間運動 \longleftrightarrow 等価 v_m 半径を用いた円運動

交流を表す量1: 周期 T と周波数 f

周波数 f : 1s間周期の**数** = 周期の逆数 = $\frac{1}{T}$

単位: Hz



$f = 50\text{Hz}$ (東)

$T = 0.02\text{s}$ (東)

$$1\text{周期 } T = 0.25\text{s}$$

$$4\text{周期} = 1\text{s}$$

$$\text{周波数 } f = 4\text{Hz}$$

$$f = \frac{1}{T} = \frac{1}{0.25} = 4\text{Hz} \quad \rightleftarrows \quad T = \frac{1}{f} = \frac{1}{4} = 0.25\text{s}$$

交流を表す量2: 角周波数 ω (角速度)

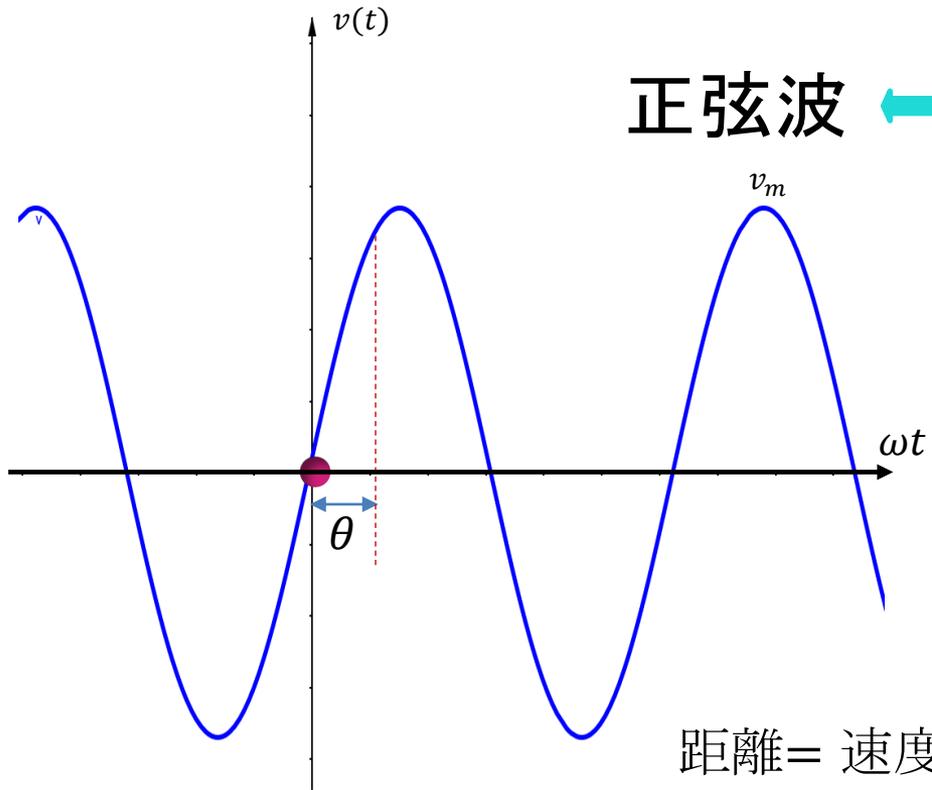
角周波数 ω : 角度 θ の速度

角周波数の単位: rad/s

角度の単位 $180度 = \pi(rad)$

$$2\pi = \omega * T$$

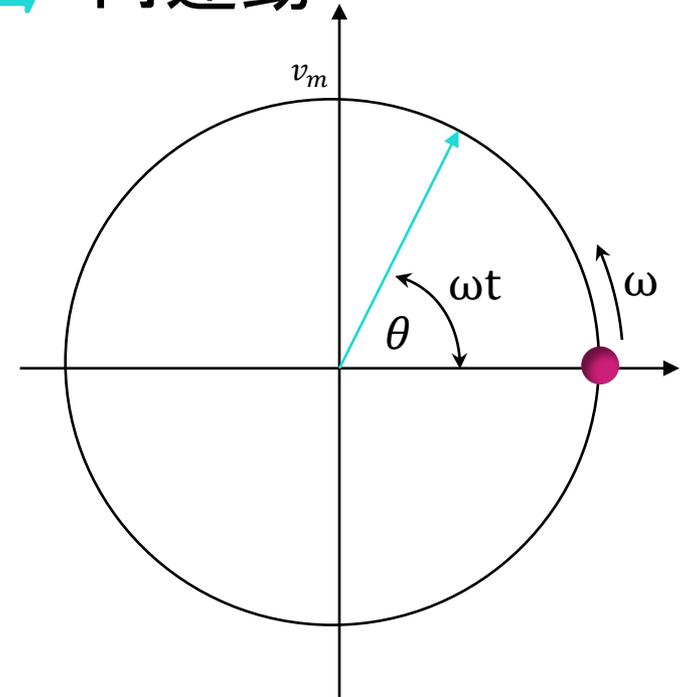
$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$



正弦波

等価

円運動



距離 = 速度 * 時間

角度 = 角速度 * 時間

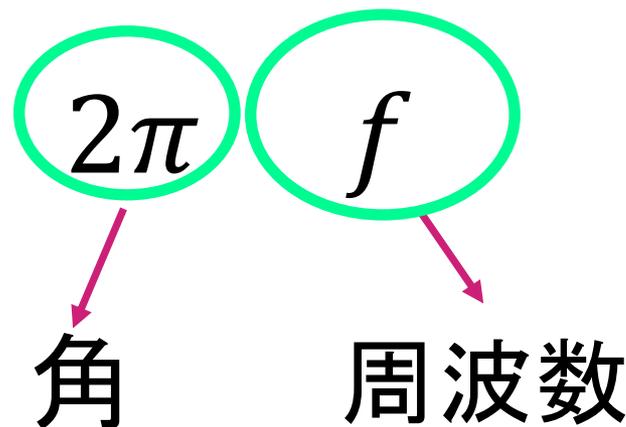
$$\theta = \omega * t$$

復習： 交流を表す量：角周波数 ω （角速度）

角周波数 ω ： 角度 θ の速度

角周波数の単位： rad/s

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$

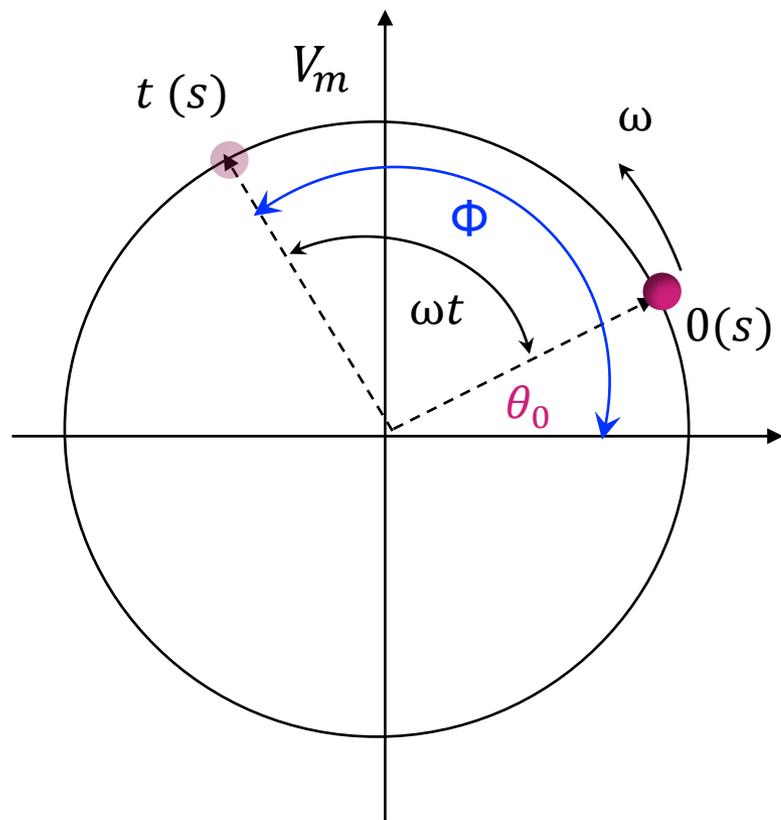


角周波数という名前の由来

復習： 正弦波交流を表す量： 位相（位相角・偏角）

位相 (phase) Φ : 自分の [位] 置を [相] 手に伝える

$$v(t) = V_m \sin(\underbrace{\omega * t + \theta_0}_{\Phi})$$



$$\Phi = \omega * t + \theta_0$$

Φ : 回転位相（回転フェーズ）

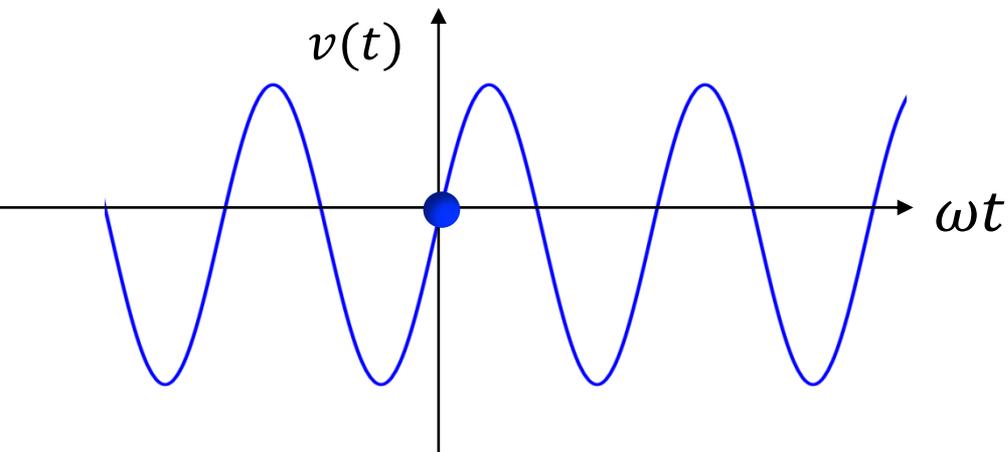
$t = 0$ 時の位相は初期位相と呼ぶ

$$\Phi = \theta_0$$

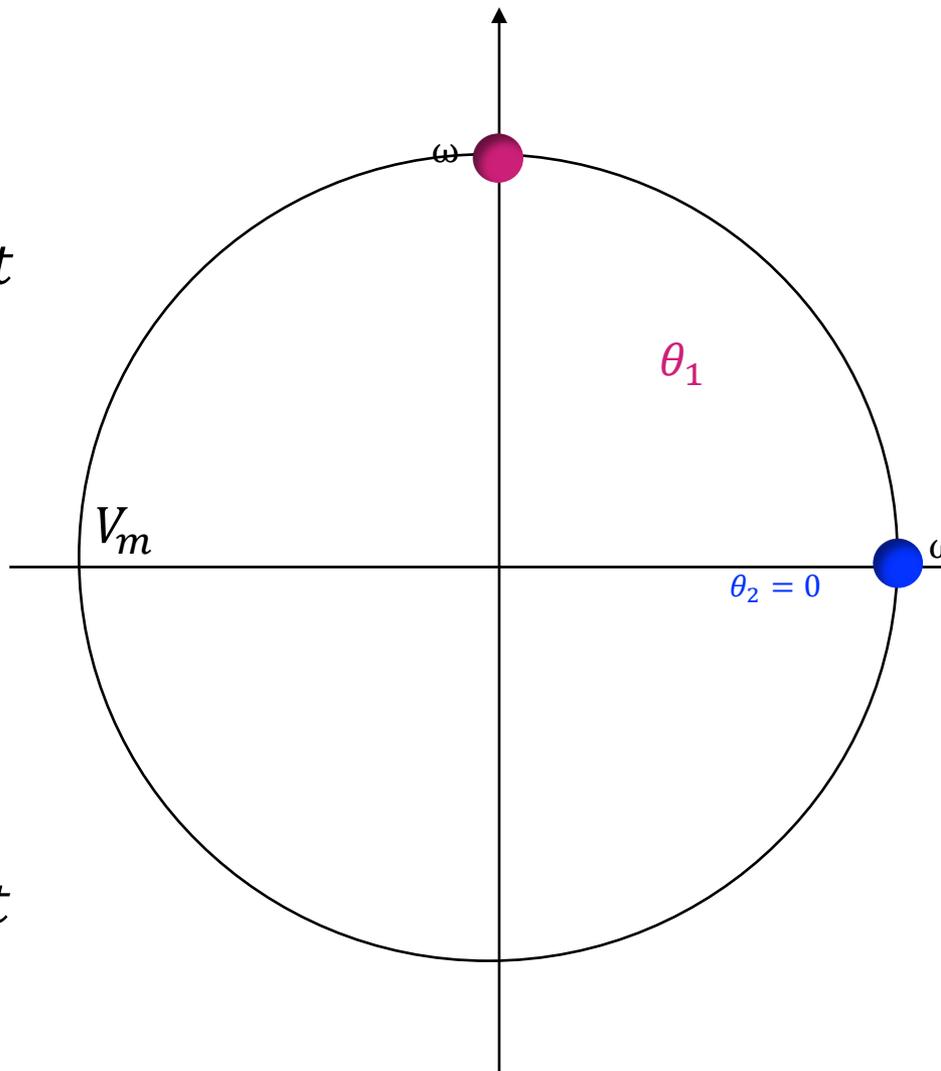
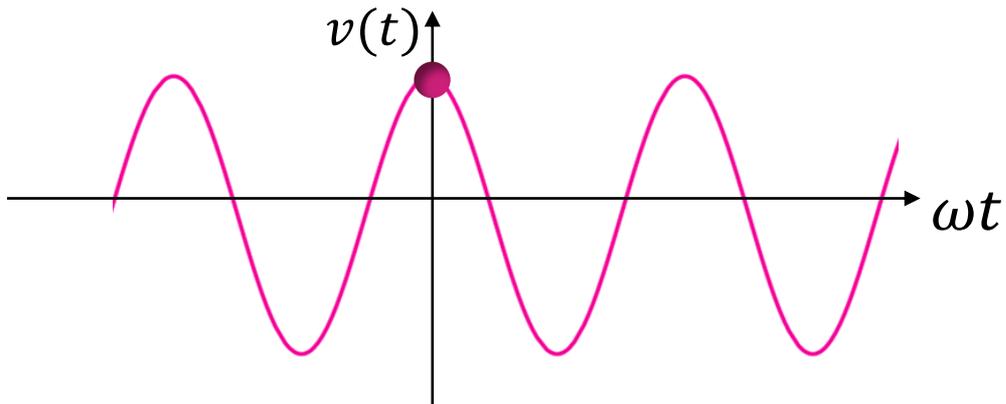
θ_0 : 位相（静止位相）

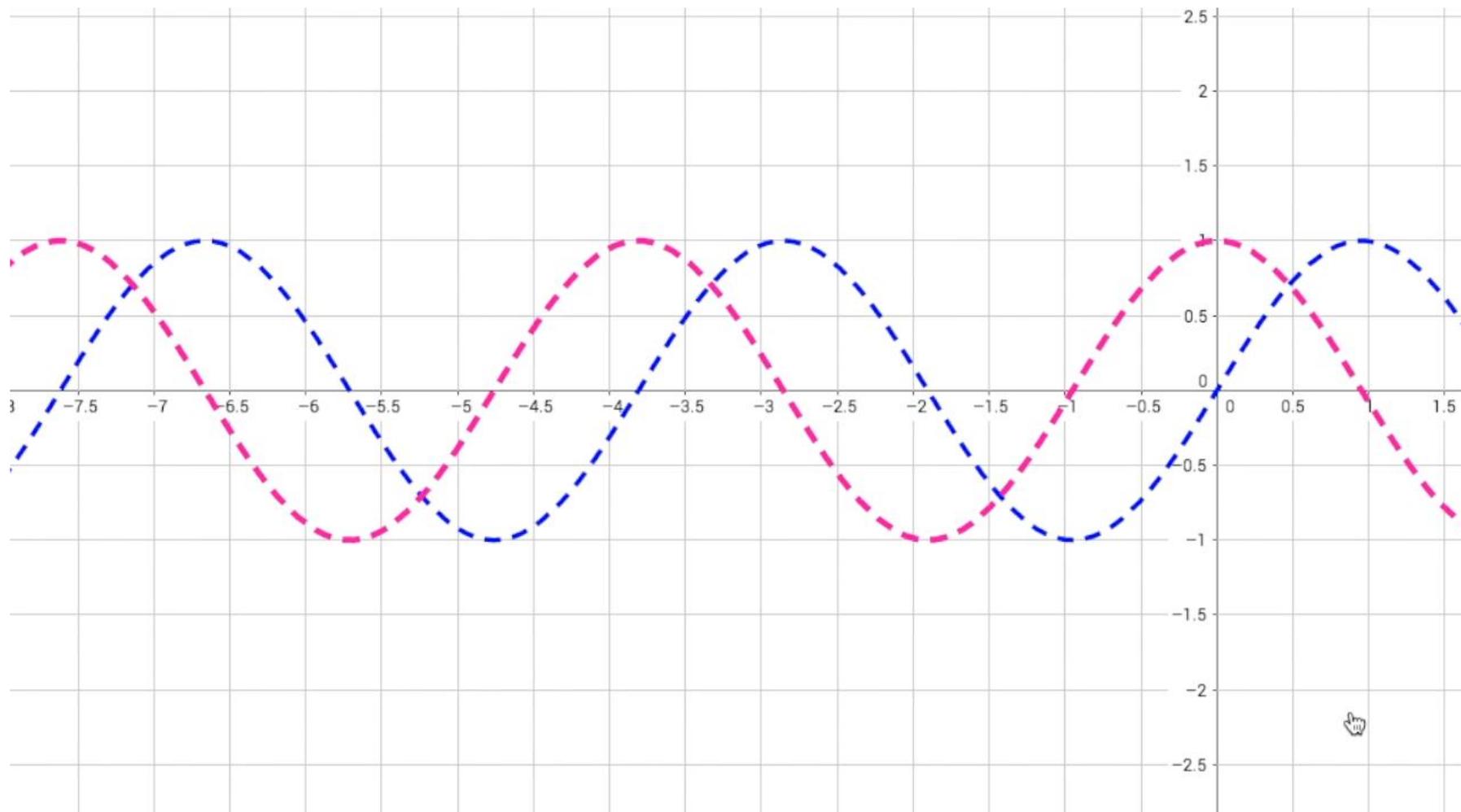
復習： 位相の進みと遅れ

$$v(t) = V_m \sin(\omega t + 0) = V_m \sin(\omega t)$$



$$v(t) = V_m \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) = V_m \cos(\omega t)$$

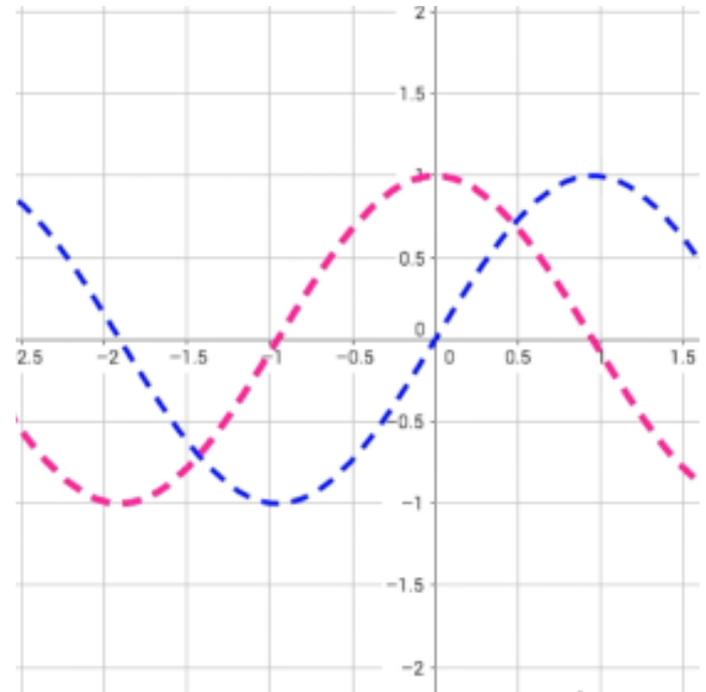
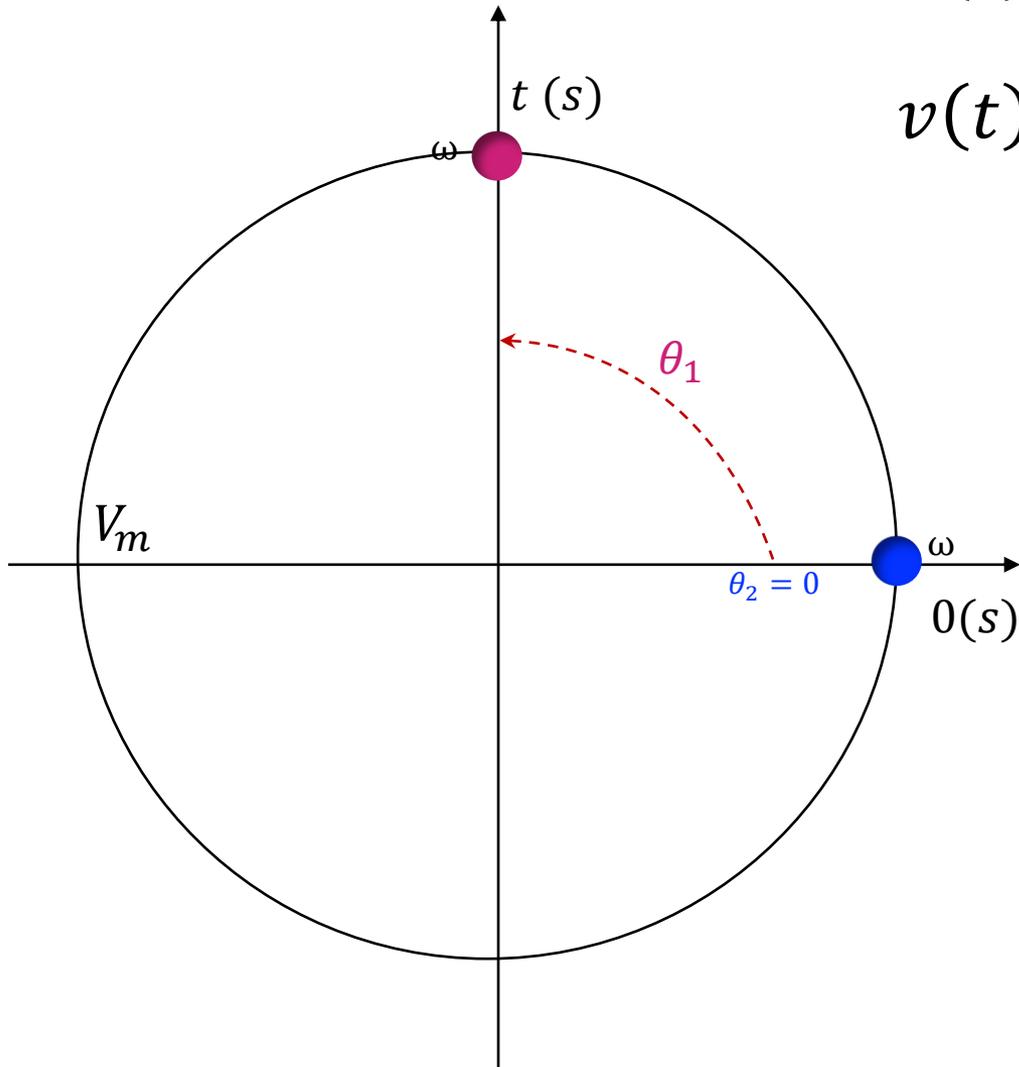




正弦波交流を表す量： 位相の遅れと進み

$$v(t) = V_m \sin(\omega * t + \theta_1)$$

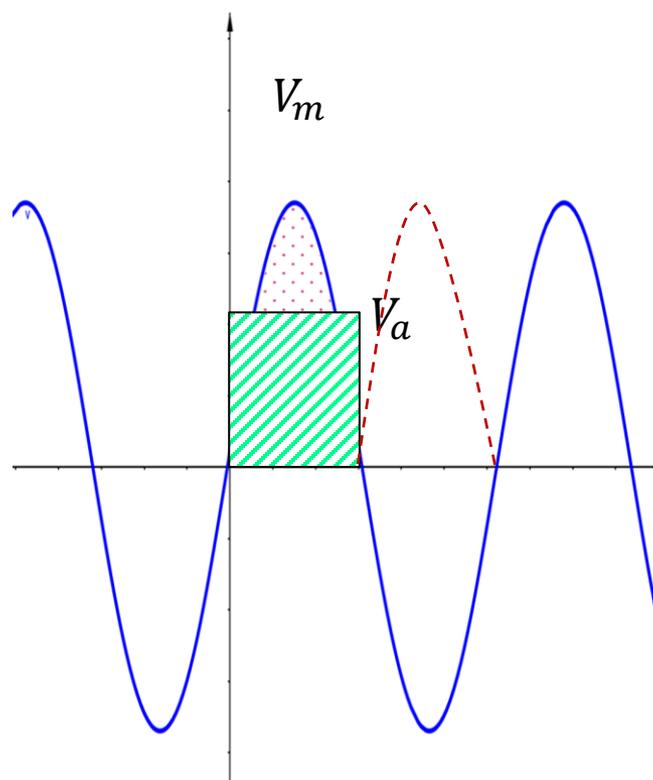
$$v(t) = V_m \sin(\omega * t + \theta_2)$$



$$\theta_1 = \pi/2$$

$$\theta_2 = 0$$

正弦波交流: 平均値 (average)



電圧の平均値 V_a :

$$\begin{aligned} & \frac{1}{0.5T} \int_0^{0.5T} V_m \sin(\omega t) dt \\ &= \frac{1}{0.5T} V_m \frac{1}{\omega} \left\{ -\cos(\omega t) \Big|_0^{0.5T} \right\} \quad \omega T = 2\pi \\ &= \frac{V_m}{\pi} \left\{ -(\cos\pi - \cos 0) \right\} \\ &= \frac{2}{\pi} V_m \end{aligned}$$

電圧の平均値 V_a : $\frac{2}{\pi} V_m \approx 0.64V_m$

電流の平均値 I_a : $\frac{2}{\pi} I_m \approx 0.64I_m$

正弦波交流: 実効値 (effective value) I_e と V_e

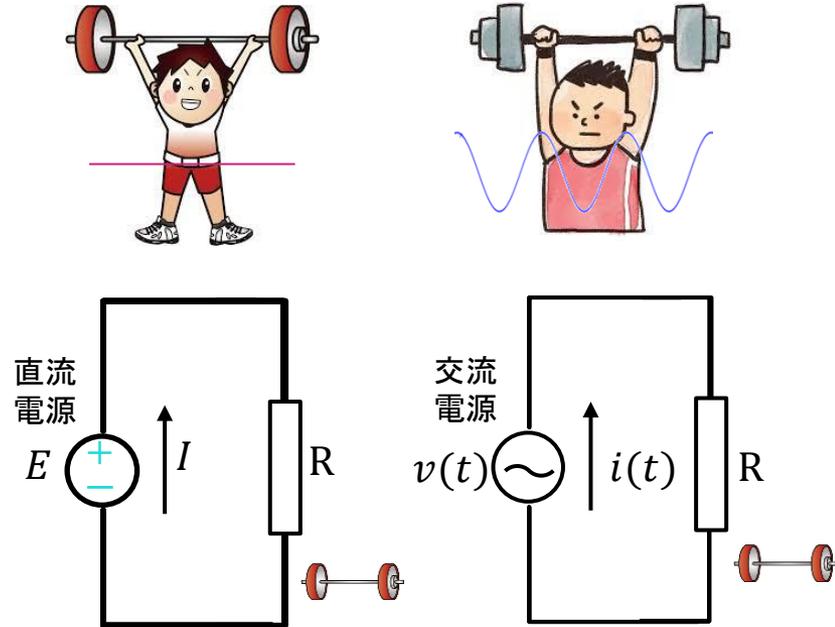
実効値とは: **実**際どれぐらい電力**効**果がある?

交流と直流を比較したい! でも難しい! 交流は常に変化している。
直流は時間に依存しなく、常に一定である。どうやって比較する!



直接比較は不公平

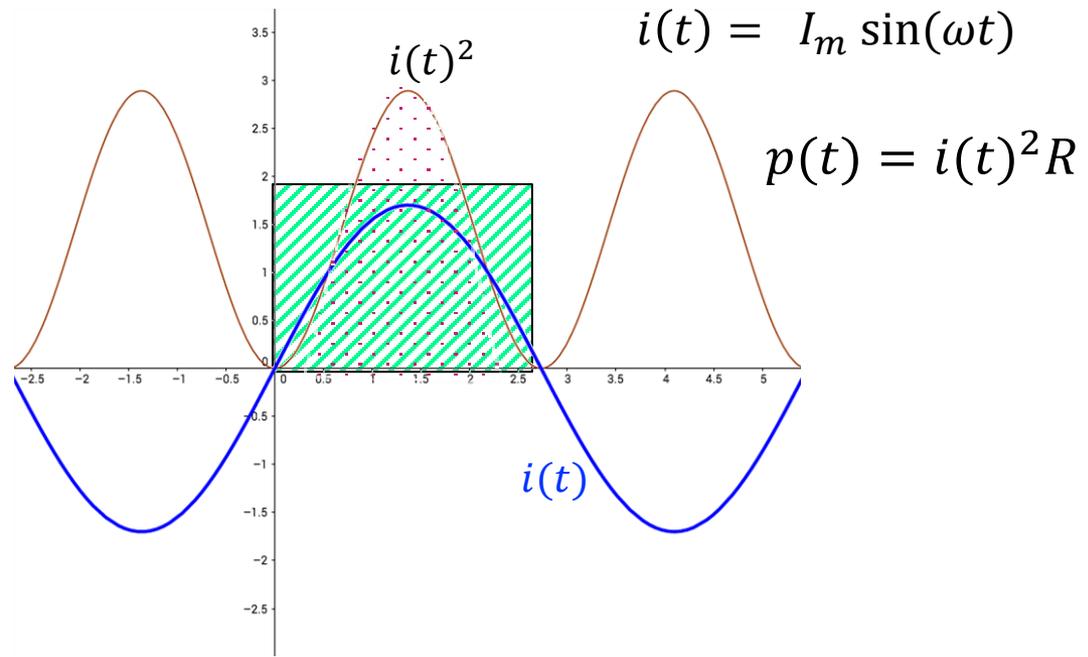
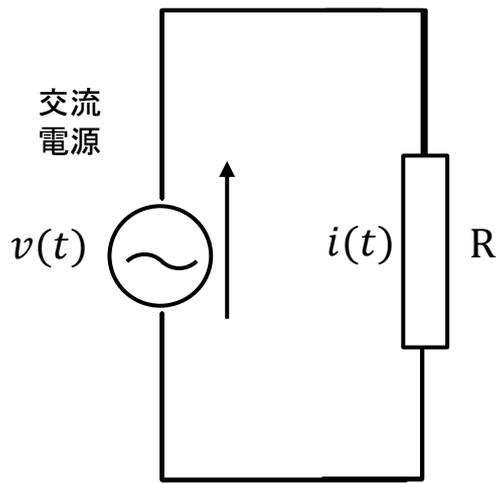
$$\text{電力} = \text{電流} \times \text{電圧} = V * I = I^2 R = \frac{V^2}{R}$$



$$P = I^2 R$$

$$p(t) = i(t)^2 R$$

抵抗における電力の平均値 P_a から I_e を求める



$$P_a = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt$$

教科書 P54

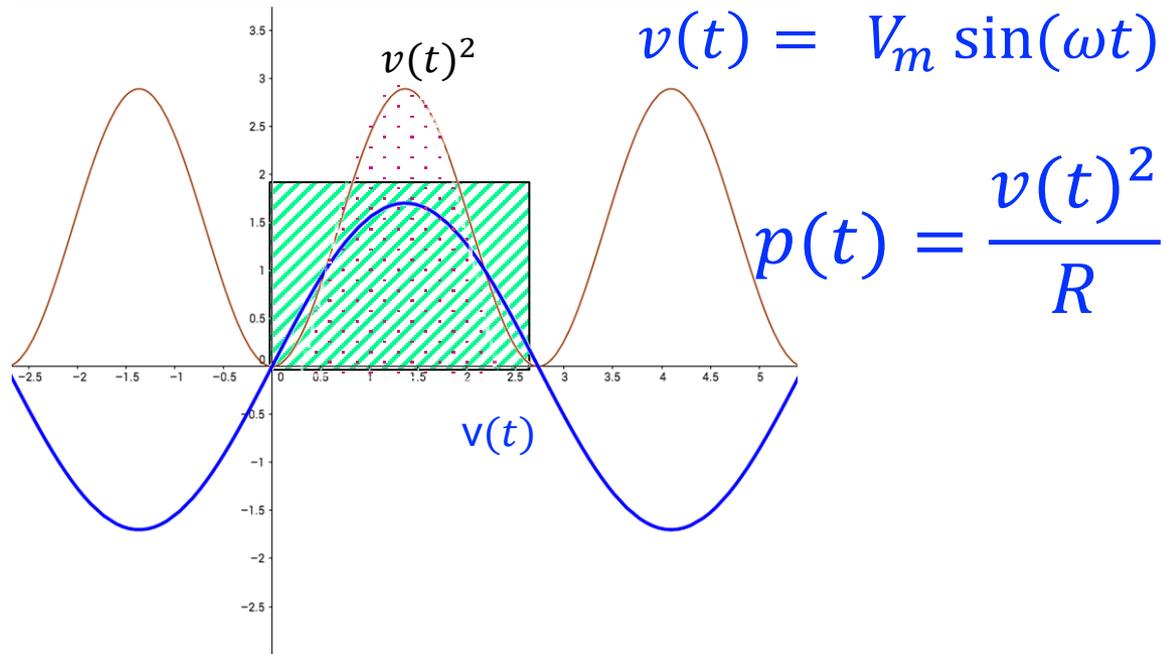
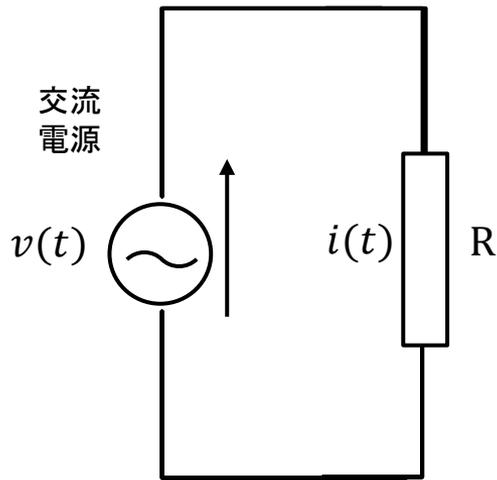
$$P_a = \frac{1}{T} \int_0^T I_m^2 \sin^2(\omega t) dt R$$

$$P_a = \frac{1}{2} I_m^2 R = I_e^2 R$$

電流の実効値

$$I_e = \frac{1}{\sqrt{2}} I_m$$

抵抗における電力の平均値 P_a から V_e を求める



$$P_a = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt$$

$$P_a = \frac{1}{T} \int_0^T V_m^2 \sin^2(\omega t) dt$$

教科書 P54

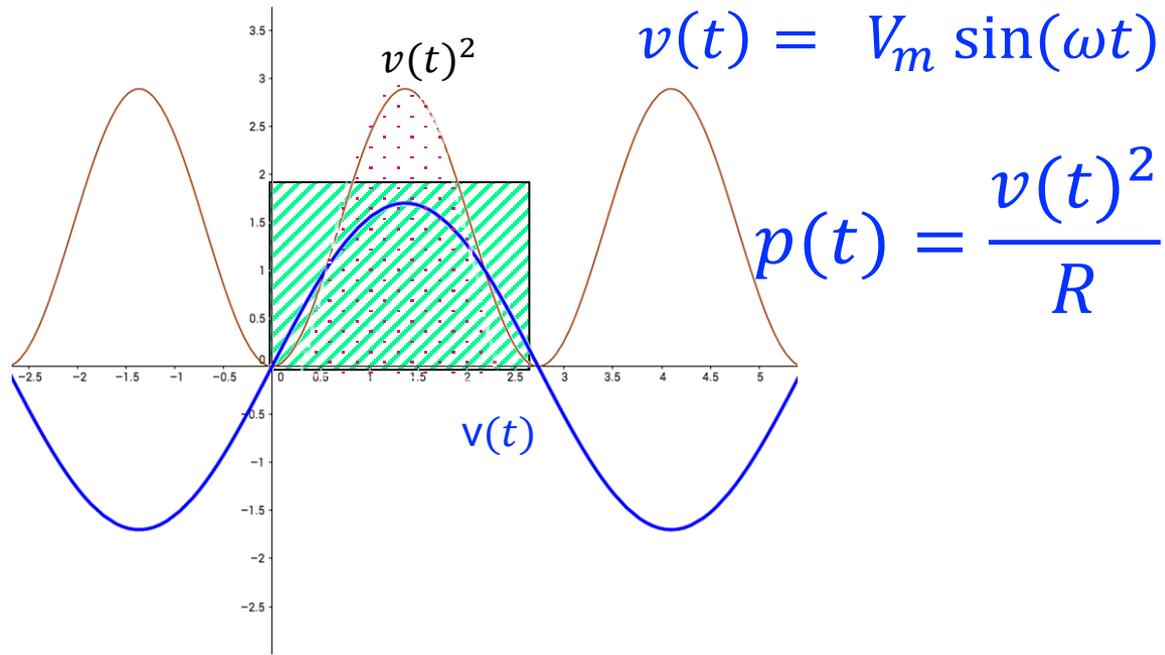
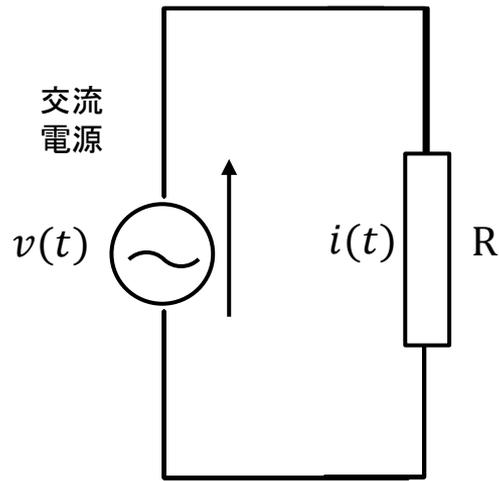
$$P_a = \frac{1}{2} \frac{V_m^2}{R} = \frac{V_e^2}{R}$$

$$\frac{1}{R}$$

電圧の実効値

$$V_e = \frac{1}{\sqrt{2}} V_m$$

抵抗における電力の平均値 P_a から V_e を求める



$$P_a = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt$$

$$P_a = \frac{1}{T} \int_0^T V_m^2 \sin^2(\omega t) dt$$

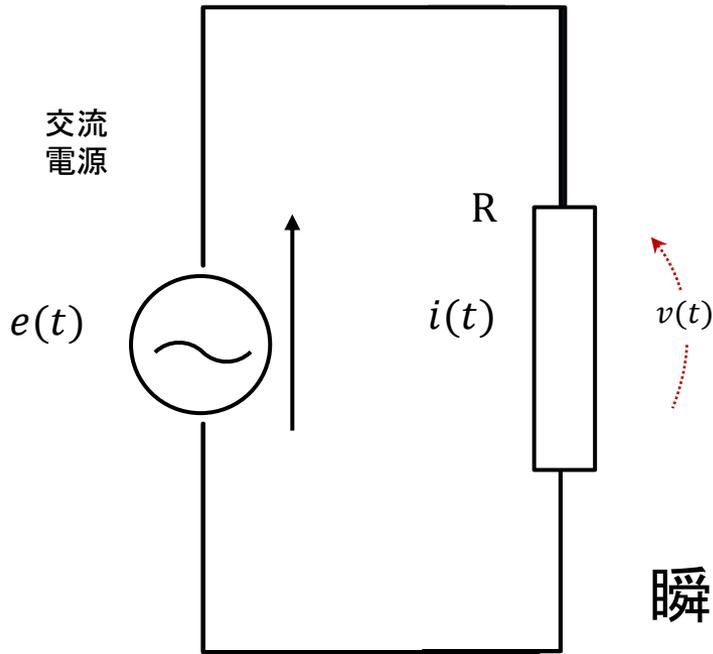
$$\frac{1}{R}$$

$$P_a = \frac{1}{2} \frac{V_m^2}{R} = \frac{V_e^2}{R}$$

電圧の実効値

$$V_e = \frac{1}{\sqrt{2}} V_m$$

正弦波交流で抵抗を解析する:



$$e(t) = E_m \sin(\omega t - \theta)$$

$$i(t) = \frac{e(t)}{R} = \frac{E_m}{R} \quad \text{瞬時値}$$

$$i(t) = I_m \sin(\omega t - \theta)$$

$$\text{瞬時電力 } P(t) = E_m I_m \sin^2(\omega t - \theta)$$

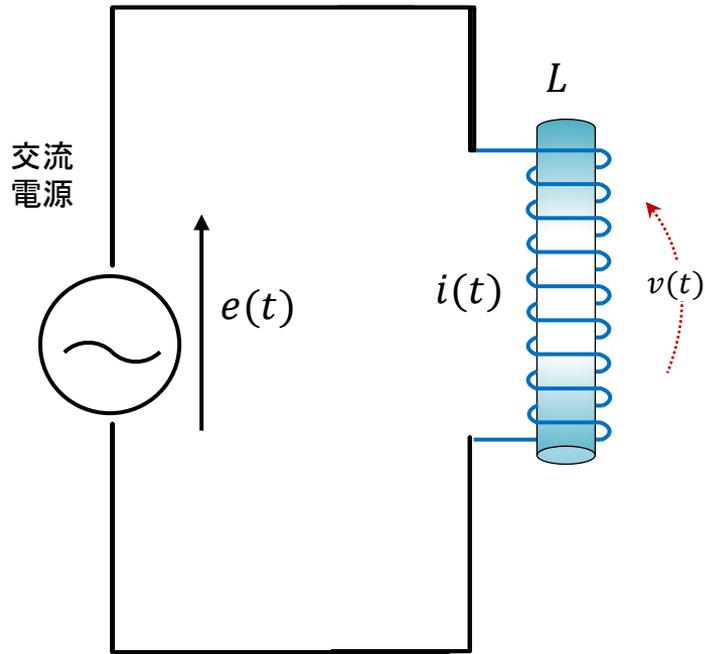
$$\text{平均電力 } P_a = \frac{1}{T} \int_0^T P(t) dt$$

$$P_a = \frac{1}{2} E_m I_m = \frac{\sqrt{2}}{2} I_m \frac{\sqrt{2}}{2} E_m = I_e E_e$$

電流の実効値

電圧の実効値

正弦波交流でインダクタ(コイル)を解析する:



$$e(t) = \sqrt{2} E_e \sin(\omega t - \theta)$$

$$i(t) \neq \frac{e(t)}{R} \quad (\text{間違い} \times)$$

(インダクはオームの法則はそのまま適用できない)

インダクにおける電流電圧関係:

$$i(t) = \frac{1}{L} \int e(t) dt$$

$$i(t) = \frac{1}{L} \int v(t) dt = \frac{\sqrt{2} E_e}{L} \int \sin(\omega t - \theta) dt$$

続き

$$i(t) = \frac{-\sqrt{2} E_e}{L\omega} \cos(\omega t - \theta)$$

$$i(t) = \frac{\sqrt{2} E_e}{L\omega} \cos(\omega t - \theta - \pi)$$

$$i(t) = \frac{\sqrt{2} E_e}{L\omega} \sin(\omega t - \theta - \pi + \frac{\pi}{2})$$

$$i(t) = \frac{\sqrt{2} E_e}{L\omega} \sin(\omega t - \theta - \frac{\pi}{2})$$

続き

$$i(t) = \sqrt{2} \frac{E_e}{L\omega} \sin\left(\omega t - \theta - \frac{\pi}{2}\right)$$

$$i(t) = \sqrt{2} I_e \sin\left(\omega t - \theta - \frac{\pi}{2}\right)$$

$$I_e = \frac{E_e}{L\omega}$$

$$e(t) = \sqrt{2} E_e \sin(\omega t - \theta) \quad \text{電圧}$$

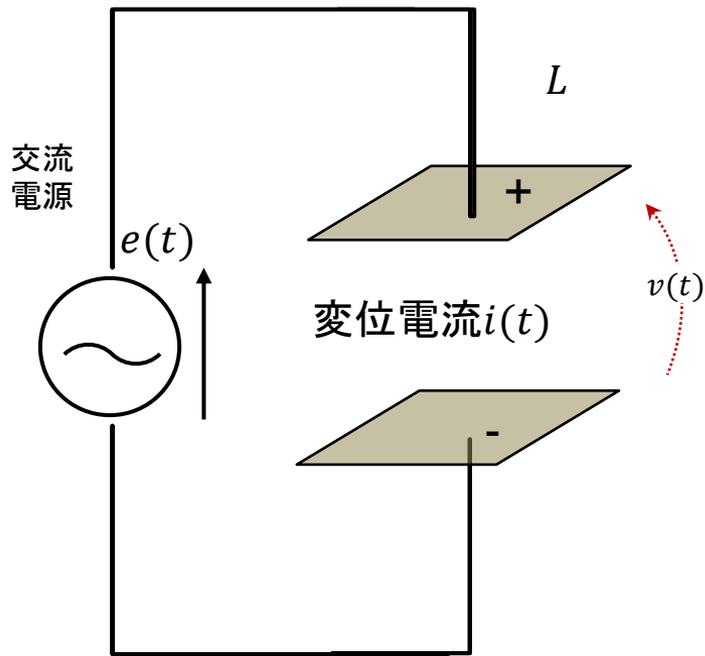
$$I_e = \frac{E_e}{L\omega}$$

ωL は抵抗とみなすことができるが、抵抗とは呼ばない、
インピーダンスと呼ぶ

$-\frac{\pi}{2}$ とは

インダクタの電流は電圧より位相が $\frac{\pi}{2}$ 遅れる！

正弦波交流でキャパシタ(コンデンサ)を解析する:



$$e(t) = \sqrt{2} E_e \sin(\omega t - \theta)$$

$i(t)$ を計算する! $i(t) \neq \frac{e(t)}{R}$ (間違い×)

(インダクはオームの法則をそのまま適用できない)

キャパシタにおける電流電圧関係:

$$i(t) = C \frac{d e(t)}{dt}$$

$$i(t) = \omega C \sqrt{2} E_e \cos(\omega t - \theta)$$

$$i(t) = \omega C \sqrt{2} E_e \sin(\omega t - \theta + \frac{\pi}{2})$$

続き

$$i(t) = \omega C \sqrt{2} E_e \sin(\omega t - \theta + \frac{\pi}{2})$$

$$i(t) = \sqrt{2} \frac{E_e}{1/\omega C} \sin(\omega t - \theta + \frac{\pi}{2})$$

$$i(t) = \sqrt{2} I_e \sin(\omega t - \theta + \frac{\pi}{2})$$

$$I_e = \frac{E_e}{1/\omega C}$$

$$e(t) = \sqrt{2} E_e \sin(\omega t - \theta)$$

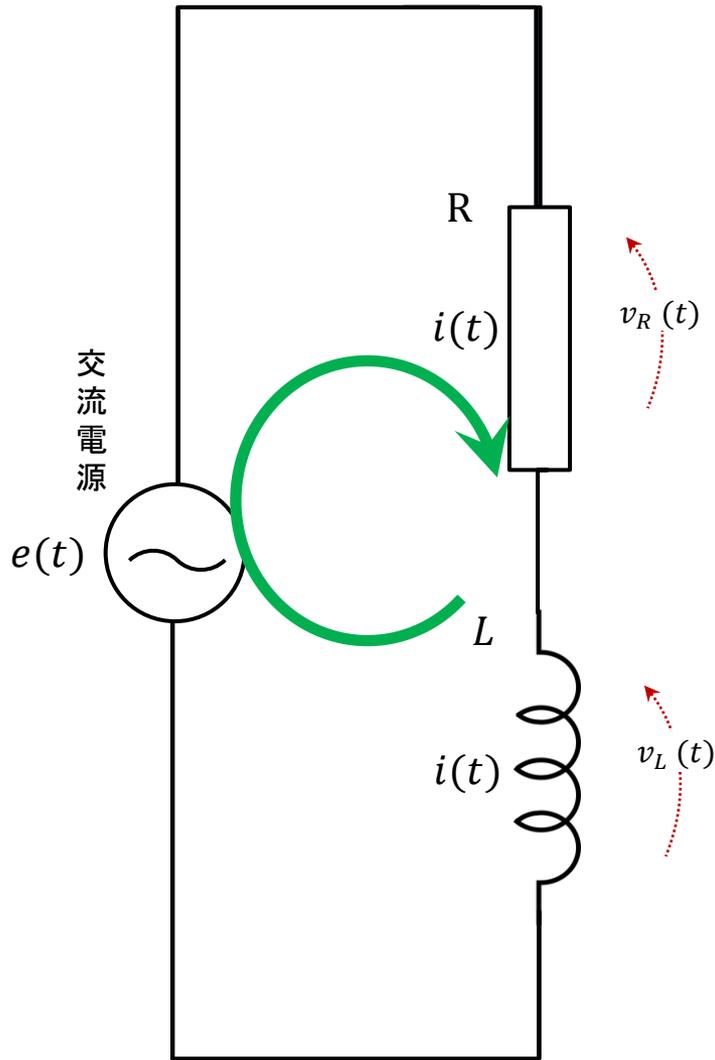
$$I_e = \frac{E_e}{1/\omega C}$$

$\frac{1}{\omega C}$ は抵抗とみなすことができるが、抵抗とは呼ばない、インピーダンスと呼ぶ

$\frac{\pi}{2}$ とは

キャパシタの電流は電圧より位相が $\frac{\pi}{2}$ 進む！

正弦波交流でRL直列回路を解析する：



$$e(t) = \sqrt{2} E_e \sin(\omega t)$$

$i(t)$ を計算する！

$$i(t) = \sqrt{2} I_e \sin(\omega t + \phi) \text{ (仮定)}$$

KVL法則を応用する：

$$e(t) = v_R(t) + v_L(t)$$

$$e(t) = i(t)R + L \frac{di(t)}{dt}$$

$$e(t) = R \sqrt{2} I_e \sin(\omega t + \phi) + L\omega \sqrt{2} I_e \cos(\omega t + \phi)$$

正弦波交流でRL直列回路を解析する：

$$\sqrt{2} E_e \sin(\omega t) = R \sqrt{2} I_e \sin(\omega t + \phi) + L\omega\sqrt{2} I_e \cos(\omega t + \phi)$$

$$a \sin x + b \cos x = \sqrt{a^2 + b^2} \sin(x + \delta)$$

$$\delta = \tan^{-1}\left(\frac{b}{a}\right) \quad \text{公式}$$

$$R \sqrt{2} I_e \sin(\omega t + \phi) + L\omega\sqrt{2} I_e \cos(\omega t + \phi)$$

$$= \sqrt{(R \sqrt{2} I_e)^2 + (L\omega\sqrt{2} I_e)^2} \sin(\omega t + \phi + \delta)$$

$$\delta = \tan^{-1}\left(\frac{b}{a}\right)$$

$$= \sqrt{2 R^2 I_e^2 + 2(L\omega)^2 I_e^2} \sin(\omega t + \phi + \delta)$$

$$\delta = \tan^{-1}\left(\frac{L\omega}{R}\right)$$

$$= \sqrt{2} I_e \sqrt{R^2 + (L\omega)^2} \sin(\omega t + \phi + \delta)$$

正弦波交流でRL直列回路を解析する:

$$\sqrt{2} E_e \sin(\omega t) = \sqrt{2} I_e \sqrt{R^2 + (L\omega)^2} \sin(\omega t + \phi + \delta) \quad \delta = \tan^{-1}\left(\frac{L\omega}{R}\right)$$

$$\sqrt{2} E_e = \sqrt{2} I_e \sqrt{R^2 + (L\omega)^2}$$

$$\phi + \delta = 0$$

$$I_e = \frac{E_e}{\sqrt{R^2 + (L\omega)^2}}$$

$$\phi = -\delta$$

$$i(t) = \sqrt{2} I_e \sin(\omega t + \phi)$$

$$\phi = -\tan^{-1}\left(\frac{L\omega}{R}\right)$$

$$i(t) = \sqrt{2} \frac{E_e}{\sqrt{R^2 + (L\omega)^2}} \sin\left(\omega t - \tan^{-1}\left(\frac{L\omega}{R}\right)\right)$$

正弦波交流でRL直列回路を解析する：

$$\begin{aligned}
 & \sqrt{2}I_e \sin(\omega t + \phi) + \sqrt{2}I_e \cos(\omega t + \phi) \\
 &= \sqrt{(\sqrt{2}I_e)^2 + (\sqrt{2}I_e)^2} \sin(\omega t + \phi + \theta) = \sqrt{2}I_e \sin(\omega t + \phi + \theta) \\
 &= \sqrt{2I_e^2 + 2I_e^2} \sin(\omega t + \phi + \theta) = \sqrt{4I_e^2} \sin(\omega t + \phi + \theta) \\
 &= \sqrt{2}I_e \sqrt{2} \sin(\omega t + \phi + \theta)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \sqrt{2}I_e \sin(\omega t + \phi) &= \sqrt{2}I_e \sqrt{2} \sin(\omega t + \phi + \theta) \\
 \sqrt{2}I_e &= \sqrt{2}I_e \sqrt{2} \\
 I_e &= \frac{I_e}{\sqrt{2}} \\
 \theta &= -\theta \\
 \theta &= -\theta - 1(\dots)
 \end{aligned}$$

$$i(t) = \sqrt{2} \frac{I_e}{\sqrt{2 + (\dots)^2}} \sin(\omega t - \theta - 1(\dots))$$

こんな複雑な計算はいらない！

秘密武器： 交流の複素数表示！